

# Numerisches Programmieren, Übungen

## Musterlösung 9. Übungsblatt: Fixpunktiteration

### 1) Algorithmus zur Quadratwurzelberechnung

- a) Für einen guten Startwert benötigen wir einen möglichst guten Näherungswert der Lösung. Dazu approximieren wir die Funktion  $g(a) = \sqrt{a}$  im Intervall  $[1, 4]$  zum Beispiel mit einer Geraden durch die beiden Randpunkte  $(1|1)$  und  $(4|2)$ . Wir erhalten somit

$$b_0(a) = \frac{1}{3}a + \frac{2}{3}.$$

Eine bessere Näherung erzielt man, indem man die Wurzelfunktion mittels einer Parabel durch die drei Punkte  $(1|1)$ ,  $(\frac{9}{4}|\frac{3}{2})$  und  $(4|2)$  interpoliert (vgl. Abb. ??). Hier erhält man

$$b_0(a) = -\frac{4}{105}a^2 + \frac{11}{21}a + \frac{18}{35}$$

als Näherungswert und somit guten Startwert.

- b) Wir wenden auf die Funktion  $f(x) = x^2 - a$  das Newton-Verfahren

$$x_{k+1} := x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

an und erhalten

$$x_{k+1} = x_k - \frac{x_k^2 - a}{2x_k} = x_k - \left( \frac{x_k}{2} - \frac{a}{2x_k} \right) = \frac{1}{2} \left( x_k + \frac{a}{x_k} \right).$$

Die rechte Seite entspricht gerade der Iterationsfunktion  $\Phi$ .

- c) Um das allgemeine Problem ( $a \notin [1; 4[$ ) auf das spezielle Problem ( $a \in [1; 4[$ ) zurückzuführen, zerlegen wir  $a$  in

$$a = \bar{a} \cdot 4^p = \bar{a} \cdot 2^{2p}$$

mit  $\bar{a} \in [1; 4[$ . Damit ergibt sich die Wurzel von  $a$  zu

$$\sqrt{a} = \sqrt{\bar{a}} \cdot 2^p.$$

Wenn  $a$  bereits in Binärdarstellung gegeben ist (d.h.  $a = M \cdot 2^E$ ), dann kann man  $p$  und  $\bar{a}$  durch Bitmanipulation sogar direkt aus der Maschinendarstellung gewinnen.

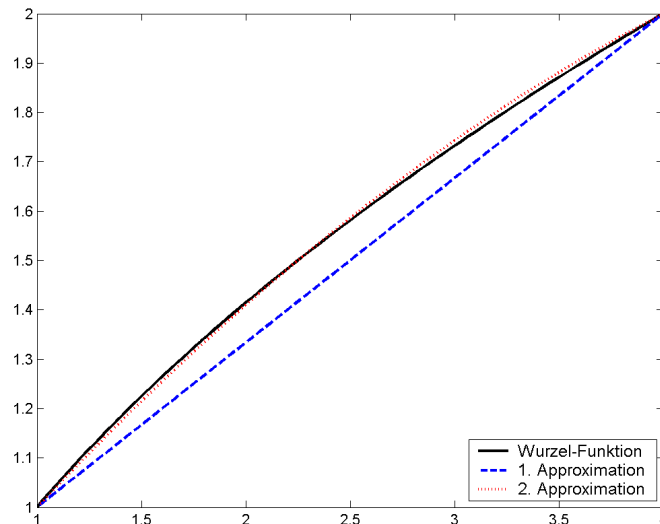


Abbildung 1: Approximation der Wurzelfunktion mit einer Geraden bzw. einer Parabel

d) Die Fixpunkteigenschaft folgt durch Einsetzen, denn

$$\Phi_1(\sqrt{a}) = \frac{\sqrt{a^3}}{a} = \sqrt{a} \quad \text{und} \quad \Phi_2(\sqrt{a}) = \frac{a}{\sqrt{a}} = \sqrt{a}.$$

Für  $\Phi_1$  rechnet man

$$\Phi_1'(\sqrt{a}) = \frac{3\sqrt{a^2}}{a} = 3 > 1$$

und stellt sofort fest, dass  $\sqrt{a}$  ein abstoßender Fixpunkt ist. Für  $\Phi_2$  stellt man fest, dass

$$\Phi_2'(\sqrt{a}) = -\frac{a}{\sqrt{a^2}} = -1.$$

Somit ist eine genauere Untersuchung notwendig. Dabei zeigt sich für  $x_0 \neq \sqrt{a}$ , dass

$$x_1 = \frac{a}{x_0} \neq \sqrt{a} \quad \text{und} \quad x_2 = \Phi_2(x_1) = x_0 \neq \sqrt{a}$$

gilt. Also alterniert die Iteration zwischen zwei Werten hin und her. Folglich konvergiert sie nicht und  $\sqrt{a}$  kann kein anziehender Fixpunkt sein.

## 2) Banach'scher Fixpunktsatz

a) Die Fixpunktgleichung lautet

$$x = \Phi(x) = x(x^2 - 1) + x = x^3$$

und hat die drei Lösungen  $x_0 = 0$ ,  $x_1 = 1$  und  $x_2 = -1$ . Für die Entscheidung über die Anziehungskraft betrachten wir die erste Ableitung  $\Phi'(x) = 3x^2$  und stellen fest:

- $\Phi'(x_0) = 0$ , folglich ist  $x_0$  ein anziehender Fixpunkt.
- $\Phi'(x_1) = 3$ , folglich ist  $x_1$  ein abstoßender Fixpunkt.
- $\Phi'(x_2) = 3$ , folglich ist  $x_2$  ein abstoßender Fixpunkt.

b) Wir definieren das Intervall  $I := [-\frac{1}{2}; \frac{1}{2}]$  und überprüfen die Bedingungen des Banach'schen Fixpunktsatzes:

- $I$  ist abgeschlossen.
- Sei  $x \in I$ , also  $|x| \leq \frac{1}{2}$ , dann gilt  $|\Phi(x)| = |x^3| < \frac{1}{2}$ . Folglich ist  $\Phi$  eine Abbildung von  $I$  nach  $I$ .
- Seien  $x, y \in I$  beliebig. Mit dem Mittelwertsatz (MWS)

$$\exists \xi \in [a, b] : f(b) - f(a) = f'(\xi) \cdot (b - a)$$

angewendet auf  $\Phi$  gilt dann:

$$\begin{aligned} |\Phi(x) - \Phi(y)| &= |x^3 - y^3| \stackrel{MWS}{\leq} |x - y| \cdot \max_{z \in [x, y]} |3z^2| \\ &\leq \max_{z \in I} (3z^2) \cdot |x - y| = \frac{3}{4} |x - y|. \end{aligned}$$

Also ist die letzte Bedingung mit  $L = \frac{3}{4}$  erfüllt.

Folglich konvergiert die Fixpunktiteration für alle Startwerte aus dem Intervall  $I := [-\frac{1}{2}; \frac{1}{2}]$  gegen den Fixpunkt  $x_0 = 0$ .

## Wiederholung: Fixpunktiteration

a) Die Iterationsvorschrift lautet:

$$x_{k+1} = \frac{1}{2} \left( x_k + \frac{1}{x_k} \right).$$

b) Wir lösen die Fixpunktgleichung:

$$\begin{aligned} x &= \frac{1}{2} \left( x + \frac{1}{x} \right) \\ \frac{1}{2} \cdot x &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x} \\ x^2 &= 1 \\ x &= \pm 1 \end{aligned}$$

Klassifikation:

$$\begin{aligned} \Phi'(x) &= \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{1}{x^2} \right) \\ |\Phi'(1)| &= 0 < 1 \quad \Rightarrow \text{anziehend} \\ |\Phi'(-1)| &= 0 < 1 \quad \Rightarrow \text{anziehend} \end{aligned}$$

c) Als Grenzwerte an den Rändern erhalten wir

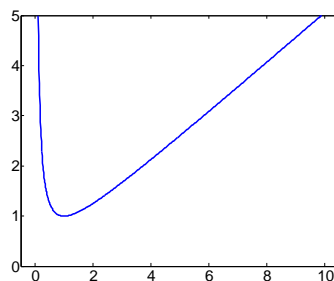
$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0^+} \Phi(x) &= +\infty, \\ \lim_{x \rightarrow +\infty} \Phi(x) &= +\infty. \end{aligned}$$

Bestimmung von Extrema:

$$\begin{aligned} \Phi'(x) &= \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{1}{x^2} \right) \stackrel{!}{=} 0 \quad (\text{vgl. ii)!) \\ \Rightarrow x &= \pm 1 \end{aligned}$$

Folglich hat  $\Phi$  im Intervall  $]0, \infty[$  bei  $(1|1)$  ein globales Minimum.

Graph von  $\Phi$ :



- d) i)  $\Phi$  hat in  $]0, \infty[$  ein globales Minimum bei  $(1|1)$  (vgl. c)!).  
 ii) Aus  $\Phi(x) \geq 1$  für  $x > 0$  folgt  $x_k = \Phi(x_{k-1}) \geq 1$  wegen  $x_0 > 0$  für  $k = 1, 2, \dots$   
 iii) Wegen (2) ist  $x_k \geq 1$ , somit folgt für  $k = 1, 2, \dots$

$$x_{k+1} = \Phi(x_k) = \frac{1}{2} \left( x_k + \underbrace{\frac{1}{x_k}}_{1 \leq x_k} \right) \leq \frac{1}{2}(x_k + x_k) = x_k$$

Aus (1)-(3) folgt, dass  $x_k$  (für  $k \geq 1$ ) nach unten beschränkt ist. Außerdem ist die Folge monoton fallend. Somit konvergiert die Iteration, falls  $x_0 > 0$ .

- e) Wir setzen mit der Bedingung für einen Fixpunkt an:

$$\begin{aligned} \Phi(x) &= x \\ \Leftrightarrow \frac{1}{2} \left( x + \frac{1}{x} \right) &= x \\ \Leftrightarrow \frac{1}{x} &= x \\ \Leftrightarrow 0 &= x - \frac{1}{x} \\ \Leftrightarrow f(x) &= 0 \end{aligned}$$

Die Nullstellen von  $f$  entsprechen den Fixpunkten von  $\Phi$  und sind damit  $\pm 1$ .

- f) Anwendung des Newton-Verfahrens auf die Funktion

$$f(x) := x - \Phi(x) = x - \frac{1}{x}$$

ergibt

$$\begin{aligned} x_{k+1} &= x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} = x_k - \frac{x_k - \frac{1}{x_k}}{1 + \frac{1}{x_k^2}} \\ &= x_k - \frac{x_k^2 - 1}{x_k} \cdot \frac{x_k^2}{x_k^2 + 1} = x_k - \frac{(x_k^2 - 1) \cdot x_k}{x_k^2 + 1}. \end{aligned}$$