

# Einführung in die wissenschaftliche Programmierung

## Übungsblatt 10

### 1.) Minimierung der Rosenbrock Funktion

Die Rosenbrock Funktion  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ist gegeben durch

$$f(x_1, x_2) = (1 - x_1)^2 + 100 \cdot (x_2 - x_1^2)^2.$$

- i) Implementieren Sie die Funktion `rosenbrock(x)`, die eine Liste  $\mathbf{x} = [x_1, x_2]$  als Parameter übergeben bekommt und den Wert der Funktion an der Stelle  $[x_1, x_2]$  zurückgibt.
- ii) Bestimmen Sie mit `scipy.optimize.fmin` das Minimum dieser Funktion. Verwenden Sie als Anfangswert die Koordinate  $\mathbf{x} = [0, 2.5]$ .
- iii) Speichern Sie die Iterationsschritte mit Hilfe einer *Callback Funktion*. Definieren Sie dafür eine Funktion `store_iter(x)`, die die aktuelle Koordinate als Parameter übergeben bekommt und sie zu einer global definierten Liste `schritte` hinzufügt. Übergeben Sie `store_iter` an die Funktion `fmin` mit dem Keyword Argument `callback = store_iter`. Es wird dann `store_iter` nach jedem Iterationsschritt aufgerufen.
- iv) Stellen Sie die Funktion und die Iterationsschritte mit `matplotlib` dar.

### 2.) Interpolation und Regression (Hands-On)

Gegeben sind die Daten

$x$	1	2	3	4	5	6	7
$y$	1	2	1.5	2	3	2.5	4

## a.) Polynominterpolation

Finden Sie die Koeffizienten des Interpolationspolynoms  $p$

$$p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4 + a_5x^5 + a_6x^6,$$

mit  $p(x_i) = y_i$  für die Daten in der Tabelle.

- i) Berechnen Sie die Koeffizienten mit Hilfe der Vandermonde Matrix. Stellen Sie hierzu das folgende Gleichungssystem auf (für  $n = 6$ ) und lösen Sie es mit der Funktion `scipy.linalg.solve`:

$$\begin{pmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & x_0^{n-2} & \dots & x_0 & 1 \\ x_1^n & x_1^{n-1} & x_1^{n-2} & \dots & x_1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ x_n^n & x_n^{n-1} & x_n^{n-2} & \dots & x_n & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_n \\ a_{n-1} \\ \vdots \\ a_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

- ii) Benutzen Sie die Funktion `numpy.polyfit` zur Ermittlung der Polynomkoeffizienten.
- iii) Stellen Sie die Lösungen mit `matplotlib` dar. Was passiert weit außerhalb des Intervalls  $[1, 7]$ ?

## b.) Lineare Regression

Bestimmen Sie die lineare Ausgleichsgerade der Daten, d.h. bestimmen Sie Koeffizienten  $m$  und  $t$  der Funktion  $f(x) = mx + t$ , sodass

$$\sum_{i=0}^6 (y_i - f(x_i))^2, \quad (1)$$

minimal ist.

- i) Lösen Sie dazu das Gleichungssystem  $Bz = b$  mit  $B = A^T A$ ,  $b = A^T y$  und

$$A = \begin{pmatrix} x_0 & 1 \\ x_1 & 1 \\ \vdots & \vdots \\ x_6 & 1 \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_6 \end{pmatrix}, \quad z = \begin{pmatrix} m \\ t \end{pmatrix}.$$

Der Vektor  $z$  minimiert dann Gl. (1).

- ii) Verwenden Sie nun zum Lösen alternativ die Funktion `scipy.linalg.lstsq`.
- iii) Stellen Sie wieder die Lösungen graphisch dar.

### 3.) Parameter fitten (Hausaufgabe)

Auf der Webseite zur Vorlesung finden Sie eine Datei mit zwei Datensätzen. Die erste Spalte enthält die Werte  $t_i$ , die zweite den ersten Datensatz  $y_i$  und die dritte den zweiten Datensatz  $z_i$ . Für jeden der zwei Datensätze sollen nun Koeffizienten  $p^* = (p_0, p_1, p_2, p_3) \in \mathbb{R}^4$  der Funktion

$$f(t) = p_0 \cos\left(\frac{2\pi}{p_1}t - p_2\right) + p_3 t.$$

so bestimmt werden, dass die Summe der Fehlerquadrate minimal ist, d.h. für den ersten Datensatz muss gelten

$$p^* = \arg \min_{p \in \mathbb{R}^4} \sum_{i=0}^n (f(t_i) - y_i)^2.$$

Verwenden Sie die Funktion `scipy.optimize.leastsq` und stellen Sie Ihr Ergebnis mit `matplotlib` dar.